

Задача о многократных столкновениях двух тел.

v.2 (01.07.2007)
переработанная после
v.1 (15.04.2003)

Условие

Тело массы M покоится на горизонтальной плоскости на некотором расстоянии от стенки. Тело массы m , находящееся между стенкой и первым телом, движется со скоростью v . Определить 1) число столкновений между телами n , 2) конечные скорости тел, 3) $\mu = M/m$ при которых тело m останавливается и 4) критические значения μ при которых происходит увеличение числа соударений. Все удары являются абсолютно упругими. Трения нет.



"mM0.bmp"

Решение

Численное решение

Тела будут сталкиваться до тех пор, пока после очередного столкновения модуль скорости тела массы m не станет меньшим, либо равным модулю скорости тела массы M : ($|v| \leq |u|$). (Это очевидно, поскольку если $|v| > |u|$, то тело m всегда догонит тело M , даже если ему придется вернуться к стенке для того, чтобы поменять знак скорости.)

Найдем скорости тел (u_2, v_2) после очередного соударения. (До соударения скорости тел равны (u_1, v_1))

Given

$$-m \cdot v_1 + M \cdot u_1 = M \cdot u_2 + m \cdot v_2 \quad - \text{ЗСИ}$$

$$m \cdot v_1^2 + M \cdot u_1^2 = M \cdot u_2^2 + m \cdot v_2^2 \quad - \text{ЗСЭ}$$

$$\text{Find}(v_2, u_2) \rightarrow \begin{bmatrix} -v_1 & \frac{(-m) \cdot v_1 + v_1 \cdot M + 2 \cdot M \cdot u_1}{m + M} \\ u_1 & \frac{(-2) \cdot m \cdot v_1 - u_1 \cdot m + M \cdot u_1}{m + M} \end{bmatrix}$$

На первый взгляд кажется, что задача школьная.

Некоторые ее решения в частных случаях получить очень легко.

Однако оказывается, что общее решение в аналитическом виде этой задачи получить невозможно.

Численное же решение оказывается довольно интересным и поучительным.

Определим функцию $\text{Coll}(M, m, u_0, v_0, N)$, рассчитывающую скорости тел после N столкновений (если реальных столкновений n меньше N , то после последнего столкновения).

```

Coll(M, m, u0, v0, N) :=
  u0 ← u0
  v0 ← v0
  i ← 0
  for i ∈ 1..N
    if |v_{i-1}| > u_{i-1}
      v_{i-1} ← |v_{i-1}|
      v_i ← (m·v_{i-1} - M·v_{i-1} + 2·M·u_{i-1}) / (m + M)
      u_i ← (-m·u_{i-1} + M·u_{i-1} + 2·m·v_{i-1}) / (m + M)
    otherwise
      i ← i - 1
      break
  (
    u_i
    v_i
    i
  )

```

если скорость тела m оказалась отрицательной (тело m движется к стенке), то после отражения от стенки v меняет знак.

Функция выдает вектор значений, первым элементом которого является скорость первого тела u_n , вторым - скорость второго тела v_n , третьим - число столкновений n .

Теперь для того, чтобы определить конечные скорости и число столкновений для тел $M := 20$ и $m := 1$ с начальными скоростями $v_0 := 1$ и $u_0 := 0$, соответственно, надо вызвать функцию Coll, с параметром N заведомо большим реального числа столкновений:

$$\text{Result} := \text{Coll}(M, m, 0, 1, 40) \quad \text{Result} = \begin{pmatrix} 0.219620426 \\ 0.187982374 \\ 4 \end{pmatrix}$$

Значения $u_i(\mu)$, $v_i(\mu)$

С помощью функции Coll легко рассчитать, как будут меняться скорости тел с каждым последующим столкновением.

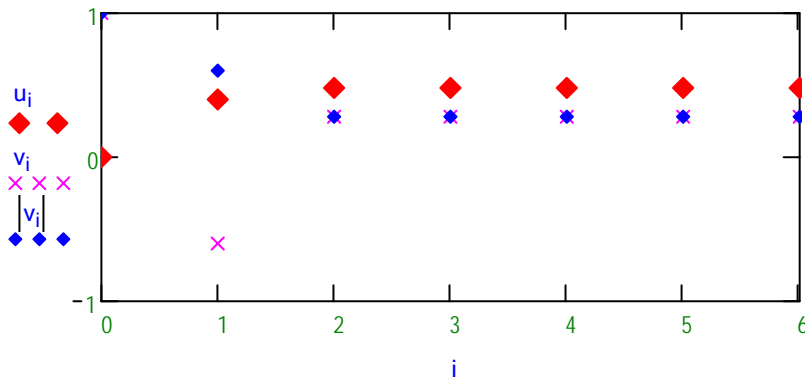
$$\mu := 4 \quad M := 1 \quad m := \frac{M}{\mu} \quad m = 0.25$$

$N := 6$ - число, заведомо большее максимального количества столкновений

$$\text{Result}_0 := \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{- начальные значения скоростей и числа столкновений}$$

$$i := 0..N \quad j := 1..N$$

$$\text{Result}_j := \text{Coll}[M, m, (\text{Result}_0)_0, (\text{Result}_0)_1, j] \quad u_i := (\text{Result}_i)_0 \quad v_i := (\text{Result}_i)_1$$



$$\begin{pmatrix} \text{Result}_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0.4 \\ -0.6 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \text{Result}_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0.48 \\ 0.28 \\ 2 \end{pmatrix}$$

Зависимости $u(\mu)$, $v(\mu)$ и $n(\mu)$

Построим зависимости от μ

- 1) числа столкновений между телами: $n(\mu)$;
- 2) скоростей тел сразу после последнего столкновения: $u_n(\mu)$, $v_n(\mu)$;
- 3) конечной скорости тела m : $|v_n(\mu)|$

$$v_0 := 1 \quad u_0 := 0 \quad \text{- начальные скорости}$$

$$m := 1 \quad \text{- масса второго тела}$$

$$M_{\max} := 50 \quad \text{- максимальная масса первого тела}$$

$$\mu_j := \frac{M_{\max}}{m} \cdot \frac{j}{pt}$$

$$N := 10 \quad \text{- число, заведомо большее максимального количества столкновений}$$

$$pt := 2000 \quad \text{- число точек на графике}$$

$$j := 0..pt \quad \text{- вспомогательный параметр}$$

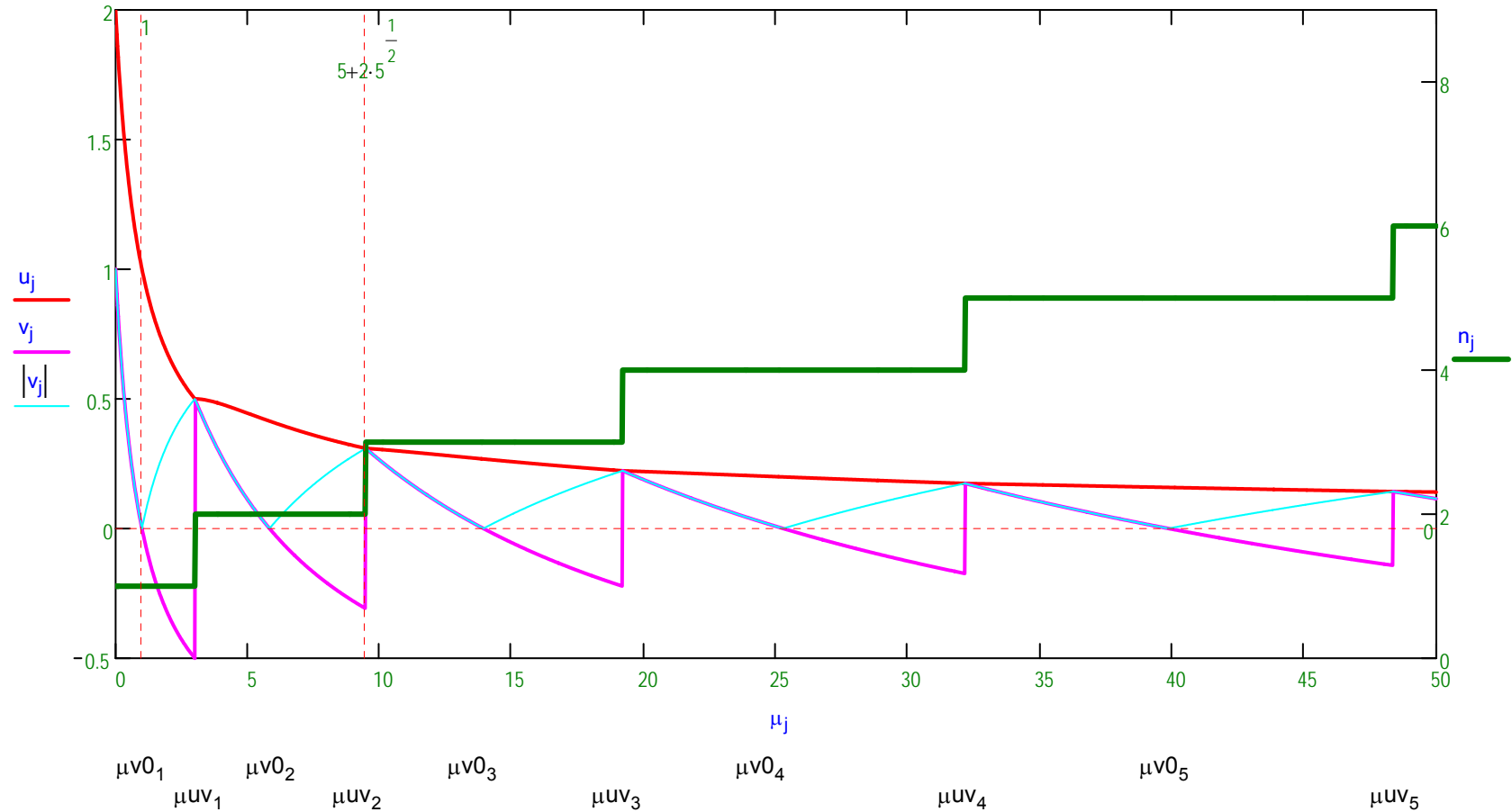
$$\mu =$$

	0
0	0
1	0.025
2	0.05
3	0.075
4	0.1

$$u_j := \text{Coll}(\mu_j, m, u_0, v_0, N)_0$$

$$v_j := \text{Coll}(\mu_j, m, u_0, v_0, N)_1$$

$$n_j := \text{Coll}(\mu_j, m, u_0, v_0, N)_2$$



Описание события последнего соударения при изменении $\mu = M/m$.

Из приведенного выше графика видно, что при некотором $M/m = \mu = \mu v_n$ сразу после n -го столкновения $-v_n = u_n$ ($v_n = u_n$ после отражения тела m от стенки). Тело m при этом уже никогда не догонит тело M и, следовательно, тела испытают n столкновений.

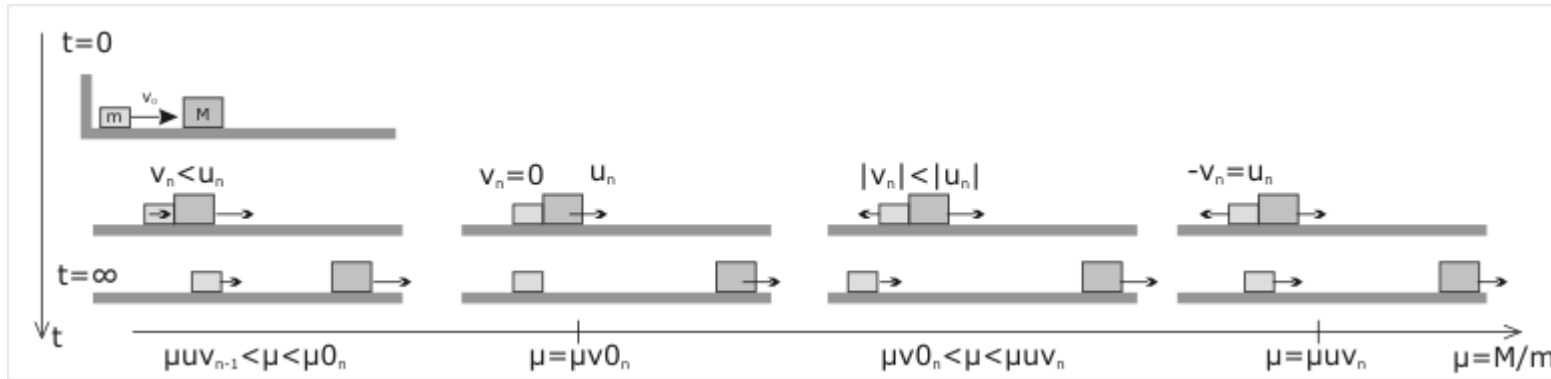
При $\mu > \mu v_n$ при каждом столкновении тело m будет передавать телу M меньшую долю своего импульса, $|v_n|$ будет больше u_n и, следовательно, тела испытают больше, чем n столкновений.

При $\mu v_{n-1} \leq \mu < \mu v_n$ столкновений будет n , т.к. при каждом столкновении тело m будет передавать телу M большую долю своего импульса, чем при $\mu = \mu v_n$ и $-v_n$ будет меньше u_n . Столкновений будет n .

При некотором $\mu = \mu v_0$ окажется, что скорость $v_n = 0$.

При дальнейшем уменьшении μ после n -го соударения скорость тела m уже не будет менять знак и начнет увеличиваться до тех пор пока μ не станет равным μv_{n-1} . (Заметим, что при $\mu \rightarrow \mu v_{n-1}^+ \lim(v) = u$)

Из рассуждений аналогичных приведенным выше ясно, что при $\mu < \mu v u_n$ n-го столкновения не будет.



"mM.bmp"

Некоторые частные случаи

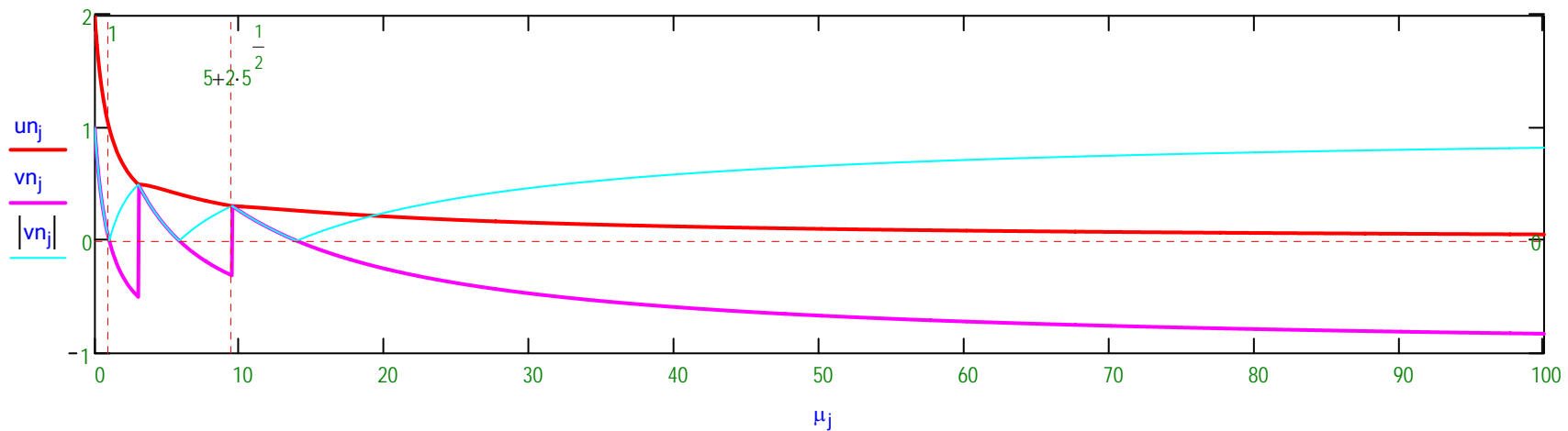
Случаи $\mu=0$ и $\mu=1$ соответствуют известным из школьного курса задачам.

В первом случае при $m \gg M$ ($\mu > 0$) тело массы m при столкновении практически не меняет своей скорости, а тело массы M отскакивает от него со скоростью вдвое большей скорости v_0 .

Во втором случае при $m=M$ в результате столкновения тела обмениваются скоростями: тело массы m останавливается, а тело массы M начинает двигаться со скоростью v_0 .

Скорости тел после n-го соударения (после последнего, если реальное количество соударений меньше)

$n := 3$ $M_{max} := 100$ - максимальная масса первого тела $\mu_j := \frac{M_{max}}{m} \cdot \frac{j}{pt}$
 $u_{nj} := \text{Coll}(\mu_j, m, u_0, v_0, n)_0$ $v_{nj} := \text{Coll}(\mu_j, m, u_0, v_0, n)_1$



Значения μ_n

Чтобы рассчитать значения μv_0_n и $\mu u v_n$ необходимо относительно μ и n (или M и n при $m=\text{const}$) решить системы уравнений

$$\text{Coll}(M, m, u_0, v_0, n)_2 = n$$

$$u_n = |v_n|$$

и

$$\text{Coll}(M, m, u_0, v_0, n)_2 = n$$

$$v_n = 0$$

соответственно.

Поскольку первое уравнение дискретное, а второе при произвольном μ имеет множество решений, то в связке Given-Find нам придется ограничиться только первым уравнением, а предполагаемое значение (guess value) μ (или M при $m=\text{const}$) нужно будет самим указывать по возможности наиболее близким к правильному ответу.

$$\underline{m} := 1 \quad \underline{u_0} := 0 \quad \underline{v_0} := 1 \quad - \text{начальные условия}$$

Given

$$\text{Coll}(M, m, u_0, v_0, N)_1 = 0$$

$$fv_0(N, M) := \text{Find}(M)$$

используем метод решения Levenberg-Marquardt (контекстное меню: Nonlinear -> ...)

Given

$$\text{Coll}(M, m, u_0, v_0, N)_0 = |\text{Coll}(M, m, u_0, v_0, N)_1|$$

$$fuv(N, M) := \text{Find}(M)$$

Поскольку для конкретного значения n сразу задать правильную предполагаемую величину M сложно, то мы пойдем другим путем.

Сначала зададим $\underline{M} := 10^6$ и определим для этого M значение n :

$$\underline{n} := \text{Coll}(M, 1, u_0, v_0, 10^3)_2 \quad n = 785$$

а теперь для этого n найдем

$$\mu v_n := fuv(n, M)$$

$$\mu v_n = 1000258.674924673$$

$$\mu v_0_n := fv_0(n, \mu v_n - 1)$$

$$\mu v_0_n = 998985.675573394$$

проверка:

$$\text{Coll}(\mu v_0_n, 1, u_0, v_0, n) = \begin{pmatrix} 0.001000508 \\ 6.598249018 \times 10^{-16} \\ 785 \end{pmatrix} \quad \text{Coll}(\mu v_n, 1, u_0, v_0, n) = \begin{pmatrix} 0.00099987 \\ -0.00099987 \\ 785 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \mu v0_{next} &:= fv(n+1, \mu v_n + 1) & \mu v0_{next} &= 1001532.484845426 \\ \mu v_{next} &:= fuv(n+1, \mu v0_{next}) & \mu v_{next} &= 1002807.105335649 \end{aligned}$$

проверка:

$$\text{Coll}(\mu v0_{next}, 1, u_0, v_0, n+1) = \begin{pmatrix} 0.000999235 \\ 1.035236441 \times 10^{-16} \\ 786 \end{pmatrix}$$

$$\text{Coll}(\mu v_{next}, 1, u_0, v_0, n+1) = \begin{pmatrix} 0.000998599 \\ -0.000998599 \\ 786 \end{pmatrix}$$

Заметим, что величина $\frac{C}{n} := \frac{\mu v_{next} - \mu v_n}{n+1}$ при $n \rightarrow \infty$ стремится к некоторой константе $C = 3.242277877$, а

$$\frac{C}{2} \cdot n^2 = 998986.342241598 \quad \text{и} \quad \frac{C}{2} \cdot (n^2 + n) = 1000258.936308148 \quad \text{почти в точности совпадают с } \mu v0_n \text{ и } \mu v_n !!!$$

(Если кто сможет это просто доказать, сообщите мне об этом.)

Вот теперь можно легко найти $\mu v0_n$, μv_n , для любого n , например для $n := 1000$: $M_{guess} := \frac{C}{2} \cdot n^2$

$$\begin{aligned} \mu v_{1000} &:= fuv(n, M_{guess}) & \mu v_{1000} &= 1622759.815833789 \\ \mu v0_{1000} &:= fv(n, \mu v_{1000}) & \mu v0_{1000} &= 1621138.27161078 \end{aligned}$$

проверка:

$$\text{Coll}(\mu v_{1000}, 1, u_0, v_0, n+1) = \begin{pmatrix} 0.000785006 \\ -0.000785006 \\ 1000 \end{pmatrix}$$

$$\text{Coll}(\mu v0_{1000}, 1, u_0, v_0, n+1) = \begin{pmatrix} 0.000785398 \\ 1.904669492 \times 10^{-16} \\ 1000 \end{pmatrix}$$

Итак, остается только написать программу, которая рассчитывает $\mu v0_n$ и μv_n для n от 1 до $N_p := 150$

Пояснение алгоритма программы:

$$\begin{aligned} fv(1, 0) &= 1 & fv(2, 4) &= 5.828427125 & fv(3, 11) &= 13.92820323 \\ fuv(1, 2) &= 3 & fuv(2, 6) &= 9.472135955 & fuv(3, 15) &= 19.195669358 \end{aligned}$$

```

μv0μv :=
  δ ← 1
  μ ← 0
  for i ∈ 1.. Np
    μv0i ← fv(i, μ + δ)
    μ ← μv0i
    μvi ← fuv(i, μ + δ)
    μ ← μvi
  (μv0)
  (μv)

```

$$\mu v_0 \mu v_0 =$$

	0
0	0
1	1
2	5.82843
3	13.9282
4	25.27414
5	39.86346
6	57.69548
7	78.76998
8	103.08687

$$\mu v_0 \mu v_1 =$$

	0
0	0
1	3
2	9.472135955
3	19.195669358089
4	32.163437477526
5	48.374150078708
6	67.827429069604
7	90.523130967774
8	116.461191577488

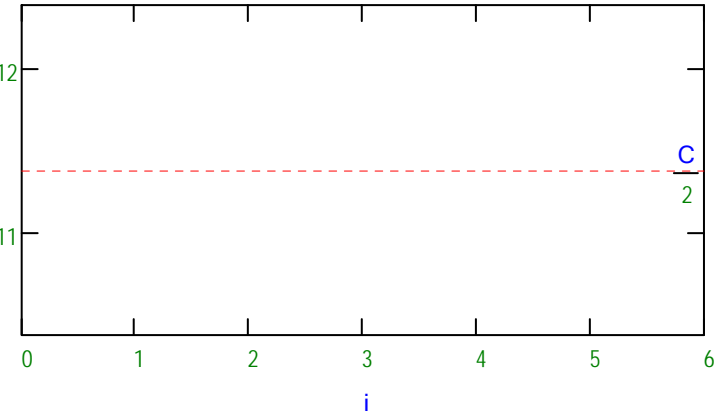
$i := 1 \dots N_p$

$$\frac{(\mu v_0 \mu v_0)_i}{i^2}$$

+++

$$\frac{(\mu v_0 \mu v_1)_i}{i^2 + i}$$

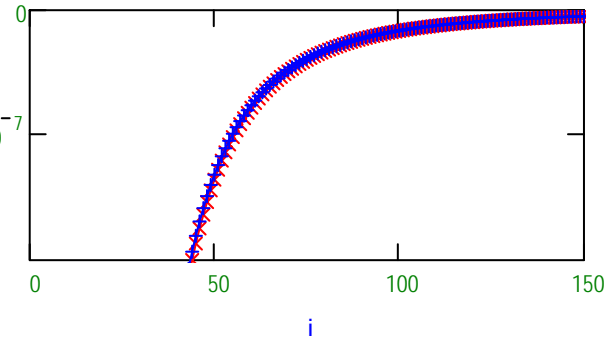
+++



Любопытно что
 $(\mu v_0)_i - (\mu v_0)_{i-1} \rightarrow C \cdot (i-1/2)$
 $(\mu v_1)_i - (\mu v_1)_{i-1} \rightarrow C \cdot i$
 при $i \rightarrow \infty$:

(Если кто сможет это просто доказать сообщите мне об этом.)

$$\begin{aligned} & \left[(\mu v_0 \mu v_0)_i - (\mu v_0 \mu v_0)_{i-1} \right] - C \cdot \left(i - \frac{1}{2} \right) \cdot 5 \cdot 10^{-7} \\ & \left[(\mu v_0 \mu v_1)_i - (\mu v_0 \mu v_1)_{i-1} \right] - C \cdot i \end{aligned}$$



Задание для заинтересовавшихся:

Найти зависимость времени между началом движения второго тела и последним столкновением от M/m . (Первое тело в начальный момент времени находилось на расстоянии l от стенки, а второе тело находилось у стенки. Размерами тел пренебречь.)

Заключение:

Итак, задача в приведенной в самом начале формулировке, решена.

Однако усложнив условие, например, следующим образом:

- после каждого столкновения со стенкой второе тело приобретает дополнительно энергию E или
- между телами m и M находится тело с массой M_1

даже качественный результат решения становится заранее совершенно непонятным.

В связи с этим приглашаю любителей физики математики и программирования заняться данными исследовательскими задачами. Думаю они под силу даже продвинутым школьникам, т.к. не требуют никаких особых теоретических знаний. (Если вам потребуется помощь пишите на e-mail, приведенный на goldzub.narod.ru)